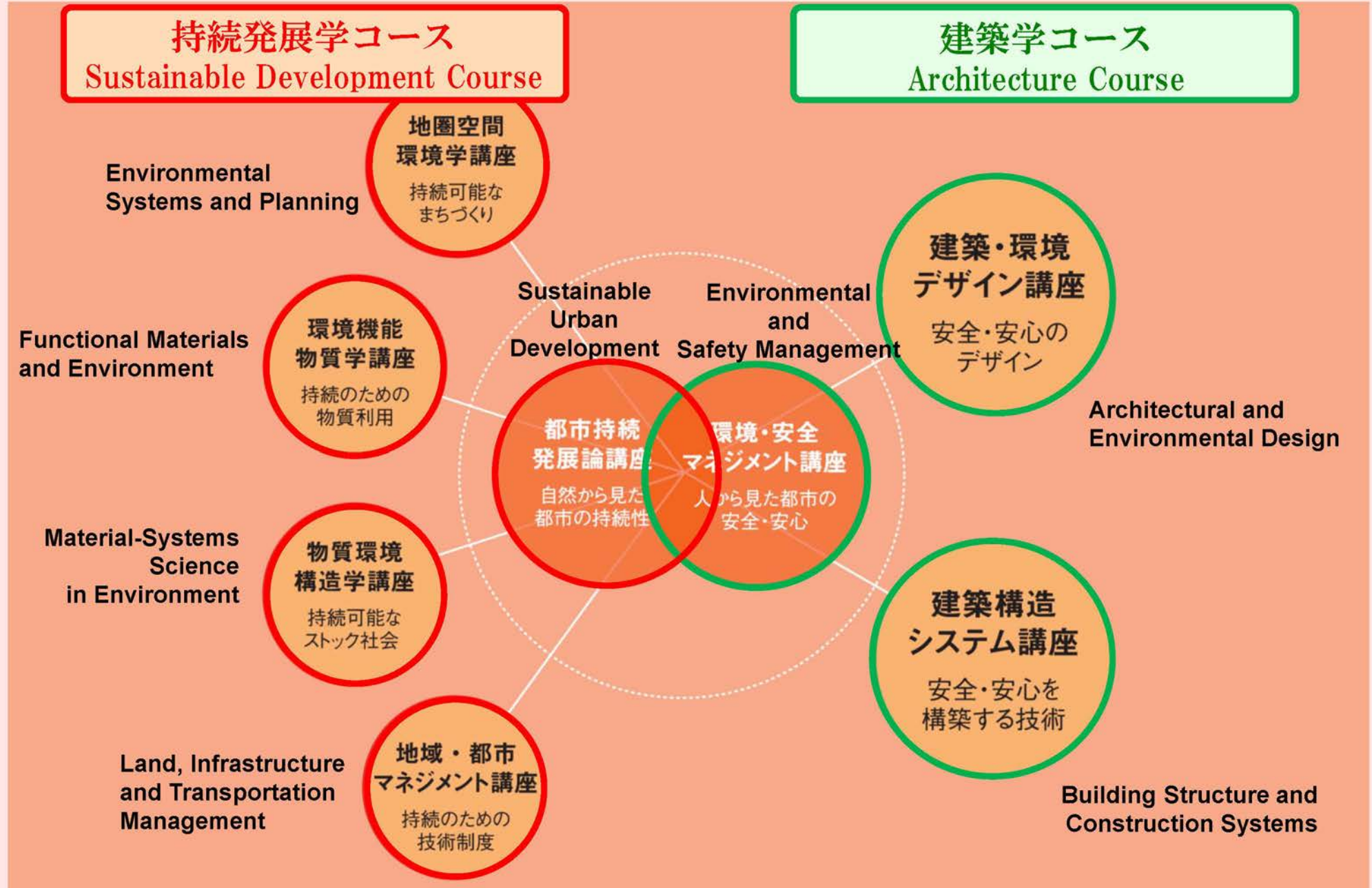


# 都市環境学専攻

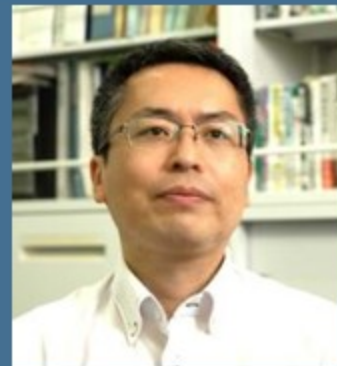


*Department of Environmental Engineering and Architecture*

# スマートモビリティと これからの都市交通計画

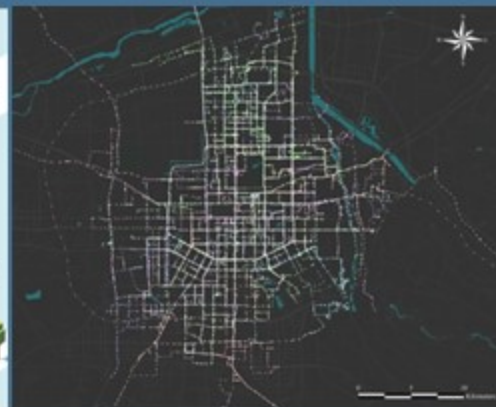
都市環境学専攻地域・都市マネジメント講座

教授 三輪富生 Prof. Tomio MIWA



## 新しい交通サービスのマネジメント

- ・ 新しい交通サービスの需要予測
- ・ 自動運転車の配車配送計画
- ・ 移動体データによる交通解析
- ・ 交通流シミュレーション, 交通量配分



## これからの都市と交通のあり方

- ・ 住環境に対する主観的評価を考慮した地域交通サービスの計画
- ・ スマートモビリティの公共財化の検討
- ・ 新たな交通サービスと居住地分布

## 地域コミュニティの助け合い支援

- ・ 住民同士による移動支援サービスの社会実装
- ・ 住民による地域交通サービスの計画の支援

### ボランティア輸送



# マルチモーダルな交通空間の創出

教授 井料 美帆  
Professor Miho IRYO



都市環境学専攻 地域・都市マネジメント講座

自動車や歩行者, 様々なモビリティの利用者が, 安全・快適に移動し, 滞在できる道路交通空間のあり方について研究しています.

## 安全性

- 歩行者が安全に横断・移動できるための道路構造や自動車挙動（自動運転車含む）の要件分析



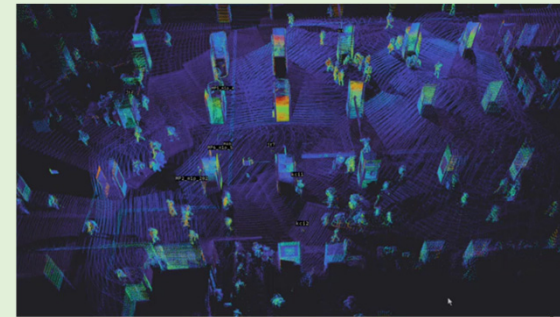
バーチャルリアリティ環境での歩行者横断実験

## 快適性

- 利用者認識に基づく歩行者のサービス水準評価
- 多様な機能を充足する道路空間の計画・設計

## 円滑性

- 駅コンコース内の人流分析
- 交通信号制御の改良・高度化



## 新しいモビリティとの共存

- 自動運転や一人乗り小型モビリティ（電動キックボード等）に対するリスク評価（道路利用者の主観的リスクと衝突回避の客観的安全性の両面から分析）
- 新しいモビリティを導入することへの社会的受容性の検討

